

где $f: \bar{\Omega} \times R^n \times R^n \rightarrow R^n$, $g: [0, \omega] \times R^n \times R^n \rightarrow R^n$ непрерывны.

Решением задачи (1)-(3) является функция $u^*(x, t) \in C(\bar{\Omega}, R^n)$, которая на $\bar{\Omega}$ вместе со своими частными производными $u_x^*(x, t) \in C(\bar{\Omega}, R^n)$, $u_{xt}^*(x, t) \in C(\bar{\Omega}, R^n)$ удовлетворяет нелинейной системе гиперболических уравнений (1), на характеристике $x = 0$ удовлетворяет условию (2) и при $x \in [0, \omega]$ для $u_x^*(x, 0)$, $u_x^*(x, T)$ справедливо равенство (3).

С помощью новой неизвестной функции $v(x, t) = u_x(x, t)$ задача (1)-(3) сводится к эквивалентной краевой задаче для интегро-дифференциального уравнения в частных производных

$$\frac{\partial v}{\partial t} = f\left(x, t, \int_0^x v(\xi, t) d\xi, v\right), \quad v \in R^n, \quad x \in [0, \omega], \quad (4)$$

$$g(x, v(x, 0), v(x, T)) = 0, \quad x \in [0, \omega]. \quad (5)$$

Здесь условие (2) учтено в соотношении

$$u(x, t) = \int_0^x v(\xi, t) d\xi, \quad (x, t) \in \bar{\Omega}. \quad (6)$$

Если функция $u^*(x, t)$ является решением задачи (1)-(3), то $v^*(x, t) = u_x^*(x, t)$ будет решением задачи (4), (5). Если $v(x, t)$ – решение задачи (4), (5), то функция $u(x, t)$, определяемая равенством (6), будет решением задачи (1)-(3).

Заметим, что задача (4), (5) является семейством нелинейных двухточечных краевых задач для систем интегро-дифференциальных уравнений Фредгольма.

Задача (4), (5) исследуется методом параметризации [1]. Используя эквивалентность указанных задач получены условия разрешимости нелинейной нелокальной краевой задачи для системы гиперболических уравнений (1)-(3).

Представленная работа финансируется Комитетом науки Министерства образования и науки Республики Казахстан (грант № AP08855726, 2020-2022 гг.)

Список использованной литературы

1. D. S. Dzhumabaev, S. M. Temesheva, "A parametrization method for solving nonlinear two-point boundary value problems", *Comput. Math. Math. Phys.*, **47:1** (2007), 37–61.

ОБ ОДНОМ РЕШЕНИИ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ С ИМПУЛЬСНЫМ ВОЗДЕЙСТВИЕМ

Тлеулесова А.Б.¹, Оразбекова А.С.¹, Калпаков Е.Н.²

¹ЕНУ им. Л.Н.Гумилева, Казахстан, ²Назарбаев Университет, Казахстан

E-mail: agila_72@mail.ru, mt-513@mail.ru, mr.kalpakov@mail.ru

На отрезке $[0, T]$ рассматривается краевая задача с импульсным воздействием

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + f(t), \quad t \in [0, T] \setminus \{\theta_i\}, \quad i = \overline{1, m}, \quad (1)$$

$$0 = \theta_0 < \theta_1 < \dots < \theta_m < \theta_{m+1} = T, \quad i = \overline{1, m}, \quad x \in R^n,$$

$$B_0 x(0) + C_0 x(T) = d, \quad d \in R^n, \quad (2)$$

$$B_i x(\theta_i - 0) - C_i x(\theta_i + 0) = p_i, \quad p_i \in R^n, \quad i = \overline{1, m}, \quad (3)$$

где $A(t)$, $f(t)$ кусочно-непрерывны на $[0, T]$, с возможными разрывами первого рода в

точках $t = \theta_i$, $i = \overline{1, m}$. B_i, C_i ($i = \overline{1, m}$) постоянные матрицы. $\|x\| = \max_i |x_i|$, $\|A(t)\| = \max_s \sum_{j=1}^n |a_{ij}(t)|$.

Ранее в работах краевые задачи с импульсными воздействиями исследовались методом параметризации [1-3]. Для решение задачи (1)-(3) применяется метод параметризаций. $[0, T]$ разбиваем на части в точках импульсных воздействий:

$$[0, T) = \bigcup_{r=1}^{m+1} [\theta_{r-1}, \theta_r).$$

Введем пространство $C\{[0, T], \theta_r, R^{n(m+1)}\}$ систем функций $x[t] = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_{m+1}(t))$, где функции $x_r(t)$, $r = \overline{1, m+1}$, непрерывны на $[\theta_{r-1}, \theta_r)$ и имеют конечный левосторонний предел $\lim_{t \rightarrow \theta_r - 0} x_r(t)$, $r = \overline{1, m+1}$, с нормой $\|x[\cdot]\|_2 = \max_{r=1, m+1} \sup_{t \in [\theta_{r-1}, \theta_r)} \|x_r(t)\|$.

Сужение вектор-функций $x(t)$ на r -ый интервал $[\theta_{r-1}, \theta_r)$ обозначим через $x_r(t)$. Затем вводя дополнительные параметры $\lambda_r = x_r(\theta_{r-1})$, $r = \overline{1, m+1}$ на каждом интервале $[\theta_{r-1}, \theta_r)$ произведем замену $u_r(t) = x_r(t) - \lambda_r$, $r = \overline{1, m+1}$. Тогда задача (1)-(3) перейдет к эквивалентной краевой задаче с параметрами

$$\frac{du_r}{dt} = A(t)(u_r + \lambda_r) + f(t), t \in [\theta_{r-1}, \theta_r), r = \overline{1, m+1}. \quad (4)$$

$$u_r(\theta_{r-1}) = 0, r = \overline{1, m+1}, \quad (5)$$

$$B_0 \lambda_1 + C_0 \lim_{t \rightarrow T-0} u_{m+1}(t) + C_0 \lambda_{m+1} = d, \quad (6)$$

$$B_i \lim_{t \rightarrow \theta_i - 0} u_i(t) + B_i \lambda_i - C_i \lambda_{i+1} = p_i, i = \overline{1, m+1}, \quad (7)$$

Решение задачи (4)-(7) является пара $(\lambda, u[t])$ с элементами $\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{m+1}) \in R^{n(m+1)}$, $u[t] = (u_1(t), u_2(t), \dots, u_{m+1}(t)) \in C\{[0, T], \theta_r, R^{n(m+1)}\}$, функции $u(t)$ непрерывно дифференцируемы на $[\theta_{r-1}, \theta_r)$, $r = \overline{1, m+1}$, и при $\lambda_r = \lambda_r^*$ удовлетворяет системе обыкновенным дифференциальных уравнений (4) и условиями (5)-(7).

Используя $X(t)$ – фундаментальную матрицу дифференциального уравнения $\frac{dx}{dt} = A(t)X$, решение задачи Коши (4)-(5) запишем в виде

$$u_r(t) = X(t) \int_{\theta_{r-1}}^t X^{-1}(\tau) [A(\tau) \lambda_r + f(\tau)] d(\tau), t \in [\theta_{r-1}, \theta_r), r = \overline{1, m}, \quad (8)$$

В краевое условие (6) и условию импульса (7) подставляя правую часть (8), получим следующую систему алгебраических уравнений относительно параметров:

$$B_0 \lambda_1 + C_0 \lambda_{m+1} + C_0 X(T) \int_{\theta_m}^T X^{-1}(\tau) [A(\tau) \lambda_r + f(\tau)] d(\tau) = d - C_0 X(T) \int_0^{\theta_m} X^{-1}(\tau) f(\tau) d(\tau), \quad (9)$$

$$B_i X(\theta_i) \int_{\theta_{i-1}}^{\theta_i} X^{-1}(\tau) [A(\tau) \lambda_r + f(\tau)] d(\tau) + B_i \lambda_i - C_i \lambda_{i+1} = p_i - B_i X(\theta_i) \int_{\theta_i}^{\theta_{i+1}} X^{-1}(\tau) f(\tau) d(\tau), i = \overline{1, m}, \quad (10)$$

Используя (9), (10), матрицу обозначим через $Q(\theta)$ и систему запишем в виде

$$Q(\theta) \lambda = F(\theta), \lambda \in R^{n(m+1)}, \quad (11)$$

$$F(\theta) = (d - C_0 X(T) \int_{\theta_m}^T X^{-1}(\tau) f(\tau) d(\tau), p_1 - B_1 X(\theta_1) \int_{\theta_1}^{\theta_2} X^{-1}(\tau) f(\tau) d(\tau), \dots, p_m - B_m X(\theta_m) \int_{\theta_{m-1}}^{\theta_m} X^{-1}(\tau) f(\tau) d(\tau))$$

Следующие утверждение устанавливает однозначную разрешимость в терминах фундаментальной матрицы

Лемма 1. Справедливы следующие утверждения:

а) вектор $\lambda^* = (\lambda_1^*, \lambda_2^*, \dots, \lambda_{m+1}^*) \in R^{n(m+1)}$, составленный из значения решения $x^*(t)$ задачи (1)-(3) в точках разбиения $\lambda_r^* = x_r^*(\theta_{r-1})$, $r = \overline{1, m+1}$, удовлетворяет систему,

б) если $\tilde{\lambda} = (\tilde{\lambda}_1, \tilde{\lambda}_2, \dots, \tilde{\lambda}_{m+1}) \in R^{n(m+1)}$, является решением системы уравнений (11), а система функций $\tilde{u}[t] = (\tilde{u}_1(t), \tilde{u}_2(t), \dots, \tilde{u}_{m+1}(t))$ решением задачи Коши (4),(5) при

$\lambda_r = \tilde{\lambda}_r, r = \overline{1, m+1}$, то функция $\tilde{x}(t)$, определяемая равенствами $\tilde{x}(t) = \tilde{\lambda}_r + \tilde{u}_r(t), t \in [\theta_{r-1}, \theta_r), r = \overline{1, m+1}, \tilde{x}(T) = \tilde{\lambda}_{m+1} + \lim_{t \rightarrow T-0} \tilde{u}_{m+1}(t)$, является решением задачи (1)-(3).

Если $\tilde{\lambda} = (\tilde{\lambda}_1, \tilde{\lambda}_2, \dots, \tilde{\lambda}_{m+1}) \in R^{n(m+1)}$ удовлетворяют (11), то справедливо соотношение:

Теорема 1. Для однозначной разрешимости (1)-(3) необходимо и достаточно, чтобы матрица $Q(\theta): R^{n(m+1)} \rightarrow R^{n(m+1)}$ была обратимой.

Теорема 2. Задача (1)-(3) разрешима тогда и только тогда, когда вектор $F(\theta) \in R^{n(m+1)}$, составленный из заданные функции $f(t) \in C([0, T], R^n)$, и векторов $d \in R^n, p_i \in R^n, i = \overline{1, m}$, ортогонален к ядру транспонированную матрицу $(Q(\theta))'$ т.е. для $\forall \xi \in Ker(Q(\theta))'$ справедливо равенство $(F(\theta), \xi) = 0$, где (\cdot, \cdot) – скалярное произведение в $R^{n(m+1)}$.

Список использованной литературы

1. Tleulesova A. Periodic boundary value problem for a system of ordinary differential equations with impulse effects International Conference on Analysis and Applied Mathematics (ICAAM 2016) AIP Conf. Proc. 1759, 020061-1 – 020061-5; . (Scopus CiteScore 2018=0.37)
2. Bakirova E.A., Kidirbayeva Zh.M., Tleulessova A.B. On one algorithm for finding a solution to a two-point boundary value problem for loaded differential equations with impulse effect// Bulletin of the Karaganda University. №3(87)/2017 Mathematics Series, C.43-50.
3. A.T.Assanova, A.B.Tleulessova. Non local problem for a system of partial differential equations of higher order with pulse actions Ukrainian Mathematical Journal (IF 0.518) Pub Date : 2020-06-16, DOI: [10.1007/s11253-020-01750-9](https://doi.org/10.1007/s11253-020-01750-9) 1821–1842(2020).

ОСУЩЕСТВОВАНИИ РЕШЕНИЯ ВТОРОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧЕ ДЛЯ НЕОДНОРОДНОГО УРАВНЕНИЯ ТРЕТЬЕГО ПОРЯДКА С КРАТНЫМИ ХАРАКТЕРИСТИКАМИ

Умаров Р.А.

Наманганский инженерно-строительный институт, Наманган, Узбекистан

E-mail: r.umarov1975@mail.ru

В области $D = \{(x, y): 0 < x < p, 0 < y < q\}$ рассмотрим следующее уравнение третьего порядка вида:

$$L(u) = U_{xxx} - U_{yy} + A_1 U_{xx} + A_2 U_x + A_3 U_y + A_4 U = g_1(x, y), \quad (1)$$

где $A_i, p, q \in R, i = \overline{1, 4}, g_1(x, y)$ заданные, достаточно гладкие функции.

Заменой $U(x, y) = u(x, y) e^{\frac{A_1}{3}x + \frac{A_3}{2}y}$, уравнение (1) можно привести к виду

$$u_{xxx} - u_{yy} + a_1 u_x + a_2 u = g(x, y), \quad (2)$$

где $a_1 = \frac{A_1^2}{3} + A_2, a_2 = \frac{2A_1^3}{27} + \frac{A_3^2}{2} - \frac{A_1 A_2}{3} + A_4, g(x, y) = g_1(x, y) \cdot e^{\frac{A_1}{3}x - \frac{A_3}{2}y}$.

Отметим, что в работе [3] рассмотрен случай $a_1 = a_2 = 0$

Задача A_2 . Найти функцию $u(x, y)$ из класса $C_{x,y}^{3,2}(D) \cap C_{x,y}^{2,1}(\overline{D})$, удовлетворяющую уравнению (2) и следующим краевым условиям:

$$u_y(x, 0) = 0, \quad u_y(x, q) = 0, \quad 0 \leq x \leq p,$$

$$u_{xx}(0, y) = \psi_1(y), \quad u(p, y) = \psi_2(y), \quad u_x(p, y) = \psi_3(y), \quad 0 \leq y \leq q,$$

где $\psi_i(y), i = \overline{1, 3}, g(x, y)$ заданные достаточно гладкие функции.